BEST AVAILABLE COPY

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

10-311733

(43) Date of publication of application: 24.11.1998

(51)Int.CI.

G01C 21/00

G01S 5/02

(21)Application number : **09**–135785

(71)Applicant: KENWOOD CORP

(22)Date of filing:

12.05.1997

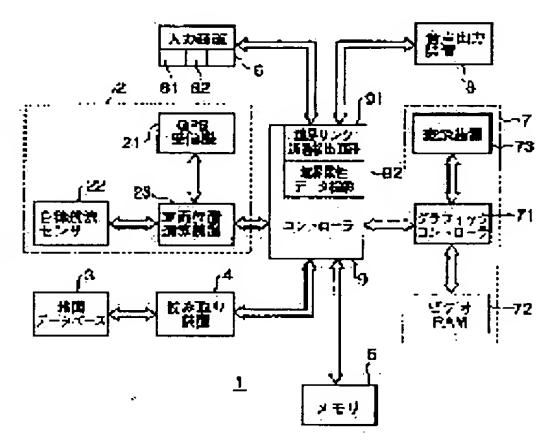
(72)Inventor: KOMIKAWA KIYOSHI

(54) VEHICLE-MOUNTED NAVIGATOR

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a vehicle-mounted navigator where an own vehicle reports, for example, a location name and a passage location name at an entry side when passing a boundary.

SOLUTION: When the passage of an own vehicle at a boundary link position of a type being indicated by a key switch 62 for each boundary type is detected by a boundary link passage detection circuit 91, name data based on its boundary link are searched by a boundary attribute data detection circuit 92 based on the passage detection output. Then, a name based on the attribute data being searched is reported to a voice—outputting device 8 by audio.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

26.06.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3274982

[Date of registration]

01.02.2002

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

• 🦫

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 特 許 公 報 (B 2)

(11)特許番号

特許第3274982号

(P3274982)

(45)発行日 平成14年4月15日(2002.4.15)

(24)登録日 平成14年2月1日(2002.2.1)

(51) Int.Cl.⁷

識別記号

FI

G01C 21/00

G01S 5/02

G01C 21/00

C

G01S 5/02

請求項の数4(全 5 頁)

(21)出願番号

特願平9-135785

(22)出顧日

平成9年5月12日(1997.5.12)

(65)公開番号

特開平10-311733

(43)公開日

平成10年11月24日(1998.11.24)

審查請求日

平成12年6月26日(2000.6.26)

(73)特許権者 000003595

株式会社ケンウッド

東京都渋谷区道玄坂1丁目14番6号

(72)発明者 小見川 清

東京都渋谷区道玄坂1丁目14番6号 株

式会社ケンウッド内

(74)代理人 100078271

弁理士 砂子 信夫

審査官 髙橋 学

(56)参考文献

特開 平8-14924 (JP, A)

特開 平8-145704 (JP, A)

特開 平2-106786 (JP, A)

最終頁に続く

(54) 【発明の名称】 車載ナピゲーション装置

1

(57) 【特許請求の範囲】

【請求項1】予め定めた境界を横切る境界リンクおよび 境界リンクに基づく情報を地図データと共に格納した地 図データベース装置と、境界リンクを形成する一端側/ 一ド位置への自車の到着検出に続いて自車の該境界リン <u>クを形成する他端側ノード位置への到着を検出すること</u> によって自車の境界リンク位置通過を検出する境界リン ク通過検出手段と、境界種別を指示する境界種別指示手 段と、境界種別指示手段により指示された種別の境界リ ンクの通過検出出力に基づき該境界リンクに基づく名称 10 ビゲーション装置。 データを検索する境界属性データ検索手段と、境界属性 データ検索手段により検索された名称データに基づく名 称を音声によって報知する報知手段とを備えたことを特 徴とする車載ナビゲーション装置。

【請求項2】請求項1記載の車載ナビゲーション装置に

おいて、境界種別は県境であり、かつ名称データに基づ く名称は境界リンクの他端側の県名であることを特徴と する車載ナビゲーション装置。

【請求項3】請求項1記載の車載ナビゲーション装置に おいて、境界種別は市境であり、かつ名称データに基づ く名称は境界リンクの他端側の市名であることを特徴と する車載ナビゲーション装置。

【請求項4】請求項1記載の車載ナビゲーション装置に おいて、境界種別は河川であることを特徴とする車載ナ

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は車載ナビゲーション 装置に関し、さらに詳細には境界通過により進入側場所 名や通過場所名等を音声によって報知する車載ナビゲー ション装置に関する。

[0002]

【従来の技術】従来の車載ナビゲーション装置において、表示装置に表示した地図上に自車位置を自車進行方向と共に表示して、運転者に道路案内を行ったり、出発地または現在地から目的地を設定することによって出発地から目的地までの経路の探索を行い、探索した経路を表示装置に表示して案内する経路誘導機能を有するものが知られている。かかる従来の車載ナビゲーション装置において、さらに音声出力装置によって交差点名、誘導方向など案内を行うものもある。

3

[0003]

【発明が解決しようとする課題】特に不案内な土地を走行する場合に、例えば県境を通過したり市境を通過したとき、車載ナビゲーション装置によって進入した県名もしくは市名などが速やかに報知されることが望ましい。しかしながら、このような車載ナビゲーション装置はなかった。

【0004】本発明は自車が境界通過による進入側の場所名、通過場所名等を音声によって報知する車載ナビゲーション装置を提供することを目的とする。

[0005]

【課題を解決するための手段】本発明にかかる車載ナビゲーション装置は、予め定めた境界を横切る境界リンクおよび境界リンクに基づく情報を地図データと共に格納した地図データベース装置と、境界リンクを形成する一端側ノード位置への自車の到着検出に続いて自車の該境界リンクを形成する他端側ノード位置への到着を検出することによって自車の境界リンク位置通過を検出する境界リンク通過検出手段と、境界種別を指示する境界種別の境界リンクの通過検出出力に基づき該境界リンクに基づく名称データを検索する境界属性データ検索手段と、境界属性データ検索手段と、境界属性データ検索手段により検索された名称データに基づく名称を音声によって報知する報知手段とを備えたことを特徴とする。

【0006】本発明にかかる車載ナビゲーション装置によれば、自車が境界種別指示手段により指示された種別の境界リンク位置を通過したことが検出されたとき、該通過検出出力に基づき該境界リンクに基づく名称データ 40 が検索されて、検索された名称データに基づく名称が音声によって報知されることになる。

[0007]

【発明の実施の形態】以下、本発明にかかる車載ナビゲーション装置を実施の一形態によって説明する。

【0008】図1は本発明の実施の一形態にかかる車載ナビゲーション装置の構成を示すブロック図であり、本発明の実施の一形態にかかる車載ナビゲーション装置を県境通過時、または市境通過時に進入側の名称を音声で報知する場合の例によって説明する。

【0009】本発明の実施の一形態にかかる車載ナビゲ ーション装置1は、GPS受信機21および自律航法セ ンサ22からの信号を受けて自車の位置および方向を演 算する車両位置演算装置23を含む車両位置演算処理装 置2と、地図データと地図データのほかに、道路地図ト の道路に所定間隔で設定されたノードデータ、道路上で 隣り合うノードを接続したリンクデータ、リンクデータ により規定される道路が行政区画の境界や河川などを横 切る境界リンクデータ、境界リンクデータによって横切 っている境界種別データ、境界種別データに基づく名称 データ等を含む属性データ等とが記録された地図データ ベース装置3と、地図データベース装置3から地図デー タ等を読み取る読み取り装置 4 と、境界通過報知を指示 する境界通過報知指示キースイッチ61と県名や市名等 の報知する境界種別を指示する境界種別指示キースイッ チ62とを含む入力装置6と、グラフィックコントロー ラ71、ビデオRAM72および表示装置73を含む映 像表示処理装置7と、音声出力装置8とを備えている。

【0010】車載ナビゲーション装置1は、さらに、メモリ5と協働する中央処理装置を含むコントローラ9を備え、車両位置演算処理装置2から出力される車両位置および方向情報を受けて、コントローラ9の制御のもとに車両位置情報に基づく自車位置および方向表示情報に基づく車両進行方向を映像表示処理装置7によって表示装置73上に表示させると共に、地図データベース装置3からコントローラ9の制御のもとに自車位置を含む範囲の地図データ等を読み取り装置4によって読み取り、読み取った地図データ等を受けて、地図データに基づく地図および該地図表示上に自車位置を映像表示処理装置7によって表示装置73上に表示させるように構成してある。

【0011】車載ナビゲーション装置1は、さらに、コントローラ9の制御のもとに入力装置6からの指示に基づいて境界通過時に進入側の地名等を音声出力装置8によって音声にて報知するように構成してある。

【0012】ここで、コントローラ9は、境界通過報知指示キースイッチ61からの境界通過報知指示を受けて、自車進行方向直前のノードを検出しかつ検出ノードが境界リンクの一端または他端であるかを判別して境界リンクへの進入および境界リンクからの進出を検出する境界リンク通過検出回路91と、境界リンク通過検出手段91による通過検出出力および境界種別指示キースイッチ62からの報知種別指示を受けて境界リンクに基づく属性データを検索する境界属性データ検索回路92とを、機能的に備えている。

【0013】上記のように構成された本発明の実施の一 形態にかかる車載ナビゲーション装置1の作用について 図2のフローチャートに基づいて説明する。

【0014】プログラムの実行が開始されると、境界通 0 過報知指示キースイッチ61によって境界通過報知指示 5

がなされているか否かがチェックされる(ステップS1)。ステップS1において境界通過報知指示がなされていないと判別されたときは、続いてると他の処理が実行される。

【0015】ステップS1において境界通過報知指示がなされていると判別されたときは、自車進行方向直前のノードが検出されて(ステップS2)、検出されたノードが境界リンクの一端のノードであるか否かがチェックされる(ステップS3)。ステップS2において検出されたノードが境界リンクの一端のノードでないと判別されたときは、ステップS2から再び実行される。すなわち、自車進行方向直前のノードが境界リンクの一端のノードである位置にまで自車が達するのを待つ。

【0016】ステップS3においてノードが境界リンクの一端のノードであると判別されたとき、すなわち進行方向直前のノードが境界リンクの一端のノードである位置にまで自車が進行したときは、自車が境界リンクの他端のノードに達したか否かがチェックされ、自車が境界リンクの他端のノードである位置にまで達するのを待つ(ステップS4)。

【0017】例えば、図3(a)に示すように、自車が 道路a上を走行中に、自車位置vの直前のノードAが境 界リンクCの一端のノードであるとすれば、自車がノー ドAの位置に達するのを待ち、次いでノードAの位置に 達したとき境界bを横切る境界リンクCの他端のノード Bの位置に達するのを待つ。すなわち自車が境界bを通 過するのを待つ。この場合は、自車は矢印dの方向に境 界bを通過する場合である。

【0018】ステップS4において自車が境界リンクの他端のノードに達したと判別されたときは、境界種別指 30 示キースイッチ62によって境界種別が指示されているか否かがチェックされる(ステップS5)。この例の場合、境界種別指示キースイッチ62によって境界種別が指示されていないときは境界種別として県境を指定しいるものと見做され、境界種別指示キースイッチ62によって境界種別が指示されているときは市境指示がなされていると見做される。

【0019】ステップS5において境界種別指示キースイッチ62によって境界種別が指示されていないと判別されたときは、境界リンクが県境を横切っている境界リチ62によってであるか否かが境界リンクの属性データに基づいて境界リンクではないと判別されたときは、ステップS6に続いてステップS1から再び実行される。【0020】ステップS6において、境界リンクが県境を横切っている境界リンクであると境界リンクの属性データに基づいて判別されたときは、ステップS6に続いて境界リンクの属性データに基づいて判別されたときは、ステップS6に続いて境界リンクの属性データである名称データから、境界リンクデータに基づき県名が検索され(ステップSおよびS7)、検索された県名が音声によって音声出力装置8を 50 できる。

介して報知され(ステップS8)、続いてステップS1 から実行される。

【0021】この一例は、自車が境界 b を通過してノード B に達すると図3 (b)に示すように、〃東京都に入りました〃と音声にて報知されることになる。また、ステップ S 3において自車進行方向直前のノードがノード B であってノード B の位置に達するまで自車が進行し、引き続いて、ステップ S 4において境界リンクの他端のノード A に達したときは、図3 (a)に示すように自車が道路 a 上を破線矢印 e の方向に境界 b を通過した場合であって、この場合は、〃神奈川県に入りました〃のように音声で報知されることになる。すなわち境界リンクのノード位置の何れ側に先に自車が達したかによって、神奈川県から東京都へ進入したのか、東京都から神奈川県へ進入したのかが判別されることになる。

【0022】ステップS5において境界種別指示キースイッチ62によって境界種別が指示されていると判別されたときは、境界リンクが市境をを横切っている境界リンクか否かが境界リンクの属性データに基づいてチェックされ(ステップS16)、境界リンクが市境を横切っている境界リンクではないと判別されたときは、ステップS16に続いてステップS1から再び実行される。

【0023】ステップS16において、境界リンクが市境を横切っている境界リンクであると境界リンクの属性データに基づいて判別されたときは、ステップS16に続いて境界リンクの属性データである名称データから、境界リンクデータに基づき市名が検索され(ステップS17)、検索された市名が音声によって音声出力装置8を介して報知され(ステップS18)、続いてステップS1から実行される。

【0024】この場合においても、自車が市境をまたぐ 境界リンクを構成するノードの何れの位置に先に達した かによって、進入方向が判別されて、進入側の市名が音 声によって報知されることになる。

【0025】境界種別指示キースイッチ62によって複数の指示中から一つの指示、例えば、県境、市境、町境、村境等を指定可能とし、境界リンクの属性データである名称データ中に、県境、市境、町境、村境等に対する名称データを設けておいて、境界種別指示キースイッ40 チ62によって指示された複数の指示中の一つの指示と境界リンクとに基づいて、境界リンクの属性データである名称データ等を選択して、対応する県名、市名、町名、村名の音声による報知をするようにしてもよい。

【0026】なお、上記した本発明の実施の一形態にかかる車載ナビゲーション装置1において、県名、市名、町名、村名の音声による報知をする場合を例示したが、通過した河川名を報知するようにしてもよく、この場合報知する河川名を1級河川名のみとしたり、1級河川名および2級河川名としたりすることも同様に行うことができる。

(4)

【0027】この場合に、例えば多摩川を渡れば〃多摩川を渡りました〃のように報知されが、県名の報知が指示されているときは、多摩川を渡って東京都に入った場合でも〃東京都に入りました〃のように報知されることになる。

【0028】また、トンネルの出入口に境界リンクを設ければ、例えば関越トンネルに入ったとき "関越トンネルに入りました"のように報知できるし、高速道路の下や国道を横切るとき等にも同様に適用できることは容易に理解されよう。

[0029]

【発明の効果】以上説明したように本発明にかかる車載 ナビゲーション装置によれば、自車が境界種別指示手段 により指示した種別の境界リンク位置を通過したとき、 該通過検出出力に基づく名称が検索されて、検索された 名称が音声によって報知されるという効果が得られる。

【0030】また、本発明にかかる車載ナビゲーション装置によれば、境界種別指示手段による指示に基づいて、県境指示のときには県境通過時に県名が音声によって報知され、市境指示のときには市境通過時に市名が音声によって報知されるという効果が得られる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の実施の一形態にかかる車載ナビゲーション装置の構成を示すブロック図である。

8

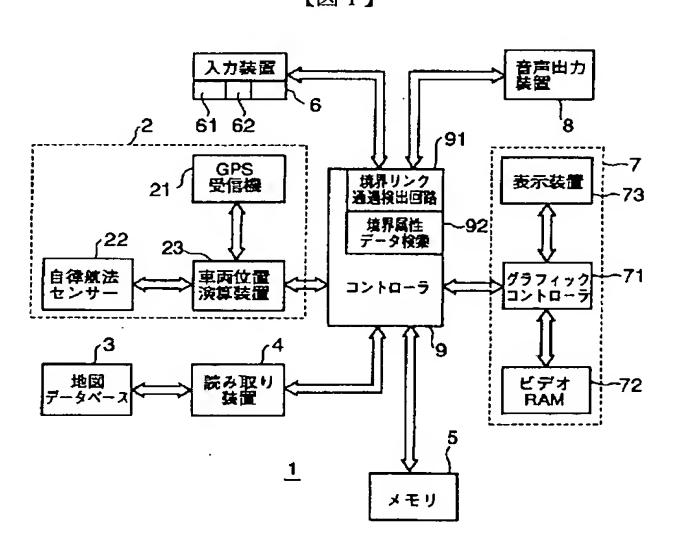
【図2】本発明の実施の一形態にかかる車載ナビゲーション装置の作用の説明に供するフローチャートである。

【図3】本発明の実施の一形態にかかる車載ナビゲーション装置の作用の説明に供する模式図である。

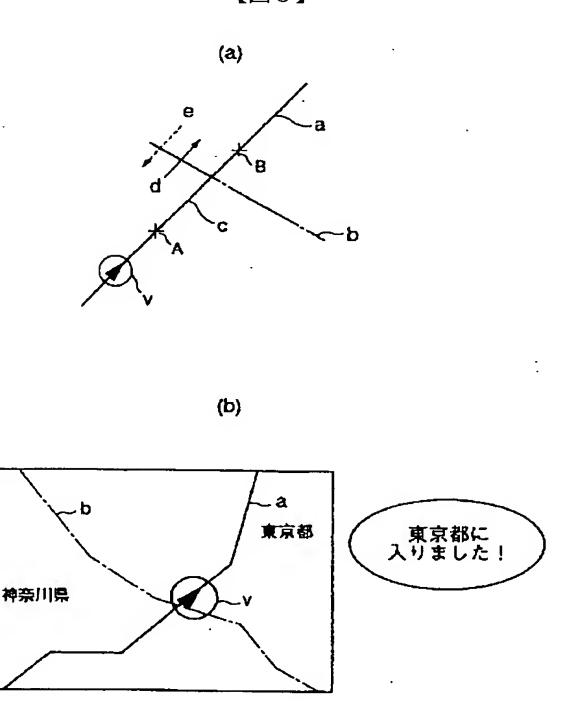
【符号の説明】

- 1 車載ナビゲーション装置
- 10 2 車両位置演算処理装置
 - 3 地図データベース装置
 - 4 読み取り装置
 - 5 メモリ
 - 6 入力装置
 - 7 映像表示処理装置
 - 8 音声出力装置
 - 9 コントローラ
 - 61 境界通過報知指示キースイッチ
 - 62 境界種別指示キースイッチ
 - 91 境界リンク通過検出回路
 - 92 境界属性データ検索回路

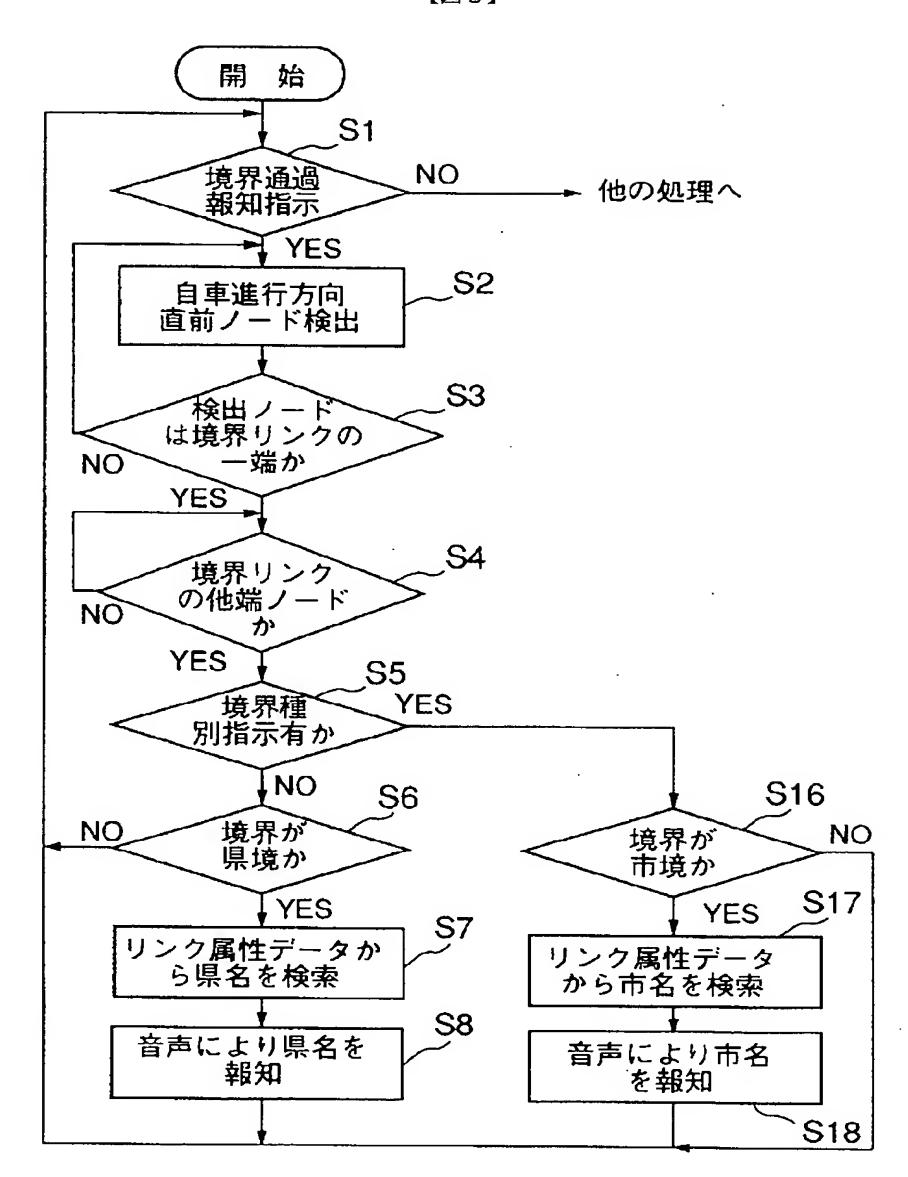
[図1]



【図3】



【図2】



フロントページの続き

 $(\varphi_{i}) = (1, \infty, -1, \dots, -1, \chi)$

(58)調査した分野(Int.CL.7, DB名)

G01C 21/00 - 21/36

G09B 29/00 - 29/10

G08G 1/09 - 1/137

G01S 5/02